

Министерство образования и науки РФ
ФЕДЕРАЛЬНОЕ ГОСУДАРСТВЕННОЕ БЮДЖЕТНОЕ ОБРАЗОВАТЕЛЬНОЕ
УЧРЕЖДЕНИЕ ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ «САРАТОВСКИЙ
НАЦИОНАЛЬНЫЙ ИССЛЕДОВАТЕЛЬСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ
УНИВЕРСИТЕТ ИМЕНИ Н. Г. ЧЕРНЫШЕВСКОГО»

Кафедра дифференциальных уравнений
и прикладной математики

**Теорема равносходимости разложения по собственным функциям
интегрального оператора с инволюцией, имеющей разрывы**

наименование темы выпускной квалификационной работы полужирным шрифтом

АВТОРЕФЕРАТ БАКАЛАВРСКОЙ РАБОТЫ

студента 4 курса 411 группы

направления 01.03.02 – Прикладная математика и информатика

код и наименование направления

механико-математического факультета

наименование факультета, института, колледжа

Наронова Артёма Сергеевича

фамилия, имя, отчество

Научный руководитель

старший преподаватель

уч. степень, уч. звание

Зав. кафедрой

д.ф.-м.н., профессор

уч. степень, уч. звание

дата, подпись

дата, подпись

А. В. Голубь

инициалы, фамилия

А. П. Хромов

инициалы, фамилия

Саратов 2017

Введение.

Задачам равносходимости разложений по собственным и присоединенным функциям (с.п.ф.) дифференциального оператора посвящены многочисленные научные исследования, среди которых и работы современных математиков В.А. Ильина, А.М. Седлецкого, А.А. Шкаликова.

А.П. Хромовым в [2] впервые были рассмотрены интегральные операторы, ядра которых имеют скачки на линиях $t = i$ и $t = 1 - x$, а именно,

$$Af(x) = \alpha_1 \int_0^x A_1(x, t)f(t) dt + \alpha_2 \int_x^1 A_2(x, t)f(t) dt + \alpha_3 \int_0^{1-x} A_3(1-x, t)f(t) dt + \alpha_4 \int_{1-x}^1 A_4(1-x, t)f(t) dt \quad (0.1)$$

были получены формулы обращения для операторов (1). Теорема равносходимости для операторов вида (1) в [8] была доказана для оператора

$$Af(x) = \int_0^{1-x} A(1-x, t)f(t) dt.$$

В полученной теореме равносходимости удалось освободиться от требования трудно проверяемого условия регулярности по Биркгофу граничных условий обратного оператора, что существенно упрощает формулировку результата. Результаты из [2], [8] явились первыми в исследовании спектральных свойств интегральных операторов вида (1). В настоящий момент есть целый ряд интересных работ и по другим задачам спектрального анализа операторов вида (1), при некоторых ограничениях на $A_i(x, t)$ и α_i

Мы будем рассматривать интегральный оператор, рассмотренный в статье [5] и оператор простейшего вида A_0 рассмотренный в статье [21]

$$Af(x) = \int_0^{\theta(x)} A(\theta(x), t) \cdot f(t) dt,$$

где $\theta(x) = \frac{1}{2} - x$ при $x \in \left[0, \frac{1}{2}\right]$ и $\theta(x) = \frac{3}{2} - x$ при $x \in \left[\frac{1}{2}, 1\right]$.

Функция $\theta(x)$ является инволюцией, т.е. $\theta(\theta(x)) = x$, причём $\theta(x)$ терпит разрыв первого рода при $x = \frac{1}{2}$.

ОСНОВНОЕ СОДЕРЖАНИЕ РАБОТЫ

В первой главе рассмотрим обращение интегрального оператора с инволюцией, имеющей разрывы. Для этого рассмотрим оператор

$$Af(x) = \int_0^{\theta(x)} A(\theta(x), t) \cdot f(t) dt, \quad (0.2)$$

где $\theta(x) = \frac{1}{2} - x$ при $x \in [0, \frac{1}{2}]$ и $\theta(x) = \frac{3}{2} - x$ при $x \in [\frac{1}{2}, 1]$. Функция $\theta(x)$ является инволюцией, т.е. $\theta(\theta(x)) = x$, причём $\theta(x)$ терпит разрыв первого рода при $x = \frac{1}{2}$.

Требования на ядро оператора (1): функция $A(x, t) = 0$ при $t \geq x$, $A(x - x_0) \equiv 1$ и $\frac{\partial^{k+l}}{\partial x^k \partial t^l} A(x, t)$ непрерывны при $t < x$ и $k + l \leq 2$

Лемма 1. *Функция*

$$\frac{\partial^{k+l}}{\partial x^k \partial t^l} B_{i,j}(x, t) \quad (i, j = 1, 2) \quad k + l \leq 2$$

непрерывны всюду, кроме быть может, $t + x = \frac{1}{2}$ и

$$\left. \frac{\partial}{\partial x} B_{i,j}(x, t) \right|_{t+\frac{1}{2}-x \pm 0}, \quad \frac{\partial}{\partial x} B_{i,j}(x, \gamma) (\gamma = 0, \frac{1}{2})$$

непрерывно дифференцируемы.

Лемма 2. *Если $y(x) = Af(x)$, то*

$$z(x) = Bg(x), \quad x \in \left[0; \frac{1}{2}\right], \quad (0.3)$$

где $z(x) = (z_1(x), z_2(x))^T$ (T - знак транспонирования),

$$z_1(x) = y(x), \quad z_2(x) = y\left(\frac{1}{2} + x\right), \quad g(x) = (g_1(x), g_2(x))^T$$

,

$$g_1(x) = y(x), \quad g_2(x) = f\left(\frac{1}{2} + x\right), \quad Bg(x) = \int_0^{\frac{1}{2}} B(x, t)g(t)dt.$$

Лемма 3. Оператор B^{-1} существует тогда и только тогда, когда $\text{rang } M = m$, где

$$M = \begin{pmatrix} E + (\tilde{\varphi}, \psi)^T \\ \int_0^{\frac{1}{2}} B(0, t) \tilde{\varphi}^T(t) dt \end{pmatrix}, \quad E - \text{единичная матрица } m \times m$$

$$(\tilde{\varphi}, \psi) = \{\tilde{\varphi}_j, \psi_k\}_{j,k=1}^m, \quad \tilde{\varphi}^T = (\tilde{\varphi}_1, \dots, \tilde{\varphi}_m)$$

Лемма 4. Пусть B^{-1} существует и для определённости минор Δ матрицы M , образованный из первых m строк, отличен от нуля. Тогда

$$B^{-1}z(x) = (W - E)^{-1}z' \left(\frac{1}{2} - x \right) - \frac{1}{\Delta} \sum_{j,k=1}^m \left((W - E)^{-1}z' \left(\frac{1}{2} - x \right), \psi_j \right) \Delta_{jk} \tilde{\varphi}_k(x), \quad (0.4)$$

$$\int_0^{\frac{1}{2}} B(0, t) B^{-1}z(t) dt = 0 \quad (0.5)$$

Теорема 1. Для оператора B^{-1} справедливо представление

$$B^{-1}z(x) = -z' \left(\frac{1}{2} - x \right) + a_1(x)z(0) + a_2(x)z \left(\frac{1}{2} \right) + a_3(x)z(x) + a_4(x)z \left(\frac{1}{2} - x \right) + \int_0^{\frac{1}{2}} a(x, t)z(t) dt \quad (0.6)$$

$$S\dot{z}(0) + T \cdot z \left(\frac{1}{2} \right) = 0, \quad (0.7)$$

где $a_i(x)$, $i = \overline{1, 4}$, $a'_3(x)$, $a'_4(x)$, непрерывные матрицы-функции, каждая компонента матрицы $a(x, t)$ имеет тот же смысл, что и компоненты $Bx(x, t)$ с той лишь разницей, что теперь по t предполагается лишь

непрерывность, $S = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$,

$$T = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}.$$

Во второй главе рассмотрим интегро-дифференцируемую систему для резольвенты рассмотренного оператора

Рассмотрим систему

$$Q \cdot v'(x) + \tilde{P}_1(x)v(0) + \tilde{P}_2(x)v\left(\frac{1}{2}\right) + \tilde{P}_3(x)v(x) + \tilde{N}v - \lambda v(x) = \tilde{m}(x) \quad (0.8)$$

$$\tilde{M}_1v(0) + \tilde{M}_0v\left(\frac{1}{2}\right) = 0 \quad (0.9)$$

Лемма 5. Неособой матрицей Γ , диагонализующей матрицу Q^{-1} , то есть $\Gamma^{-1} \cdot Q^{-1} \cdot \Gamma = D = \text{diag}(i, -i, i, -i)$, является

$$\Gamma = \begin{pmatrix} i & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & i & 1 \\ i & i & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & i \end{pmatrix}$$

Теорема 2. Если R_λ существует, то

$$R_\lambda f(x) = \begin{cases} v_1(x), & \text{при } x \in [0, \frac{1}{2}] \\ v_2(x - \frac{1}{2}), & \text{при } x \in [\frac{1}{2}, 1] \end{cases}, \quad (0.10)$$

где $v_i(x), i = 1, 2, \dots$ - первые две компоненты вектора $v(x)$, удовлетворяющего системе (7), (8). Верно и обратное, то есть, если λ таково, что однородная краевая задача для системы (7), (8) имеет только нулевое решение, то R_λ существует и определяется по формуле (9).

В третьей главе рассмотрим теорему равносходимости для простейшего оператора с инволюцией, имеющей конечное число разрывов, имеющий вид

$$Af(x) = \int_0^{\theta(x)} f(t)dt, \text{ действующий в } L_2[0, 1].$$

$$\theta(x) = \frac{2k-1}{n} - x \text{ при } x \in \left[\frac{k-1}{n}, \frac{k}{n}\right], k = \overline{1, n-1}.$$

Функция $\theta(x)$ является инволюцией, т.е.

$$\theta(\theta(x)) \equiv x$$

и $\theta(x)$ имеет разрывы первого рода в точках $x = \frac{k}{n}$ и $k = \overline{1, n-1}$.

Теорема 3. *Если*

$$y = R_\lambda(A)f(x) = (E - \lambda A)^{-1}Af(x),$$

то

$$v'(x) = \lambda Bu(x) + B\Phi(x), \quad (0.11)$$

$$P_0v(0) + P_1v\left(\frac{1}{n}\right) = 0, \quad (0.12)$$

где

$$v(x) = (v_1(x), \dots, v_{2n}(x))^T, \quad v_{2k-1}(x) = y\left(\frac{k-1}{n} + x\right),$$

$$v_{2k}(x) = y\left(\frac{k}{n} + x\right), \quad k = \overline{1, n};$$

$$\Phi(x) = (f_1(x), \dots, f_{2n}(x))^T, \quad f_{2k-1}(x) = f\left(\frac{k-1}{n} + x\right),$$

$$f_{2k}(x) = f\left(\frac{k}{n} + x\right), \quad k = \overline{1, n}, \quad x \in \left[0, \frac{1}{n}\right].$$

Матрица $B = (2n \times 2n)$ имеет на главной диагонали блоки $\begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$, остальные элементы - нули.

$$P_0 = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & \dots & 0 \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ 0 & 0 & \cdot & \cdot & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \cdot & \cdot & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix};$$

$$P_0 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 0 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 0 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & -1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ 0 & 0 & \cdot & \cdot & \cdot & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & \cdot & \cdot & \cdot & -1 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Теорема 4. Если $v(x)$ удовлетворяет системе (10), (11) и соответствующая однородная система имеет только нулевое решение, то $R_\lambda(A)$ существует и

$$R_\lambda(A)f(x) = \left\{ v_{2k-1} \left(x - \frac{k-1}{n} \right), x \in \left[\frac{k-1}{n}, \frac{k}{n} \right], k = \overline{1, n} \right\}.$$

Лемма 6. Собственными значениями матрицы B являются $\lambda_{2k+1} = i$, $\lambda_{2k} = -i$, $k = \overline{1, n}$.

Лемма 7. Не особой матрицей Γ , диагонализующей матрицу B , то есть

$$\Gamma^{-1} \cdot B \cdot \Gamma = D = \text{diag}(i, -i, \dots, i, -i),$$

является матрица, у которой на главной диагонали стоят блоки $\begin{pmatrix} -1 & 1 \\ i & i \end{pmatrix}$, остальные элементы равны нулю. Γ^{-1} имеет ту же струк-

туру, только на главной диагонали блоки $\begin{pmatrix} -1 & -i \\ 1 & -i \end{pmatrix}$.

Теорема 5. Если $v(x)$ удовлетворяет теореме 3, то $h(x) = \Gamma^{-1} \cdot v(x)$ удовлетворяет системе

$$h'(x) = \lambda Dh(x) + \Gamma^{-1} \cdot B \cdot \Phi(x), \quad (0.13)$$

$$u(h) = P_0 \Gamma h(0) + P_1 \Gamma h\left(\frac{1}{n}\right) = 0, \quad (0.14)$$

где матрица $\Gamma^{-1}B$ имеет на главной диагонали блоки $\begin{pmatrix} -i & 1 \\ -i & -1 \end{pmatrix}$, остальные элементы равны нулю.

$$P_0 \cdot \Gamma = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ i & i & 0 & 0 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ -1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & i & i & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 1 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & i & i & \dots & 0 \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ 0 & 0 & \cdot & \cdot & -1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \cdot & \cdot & 0 & 0 & i & i \end{pmatrix} ;$$

$$P_1 \cdot \Gamma = \begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ -i & -i & 0 & 0 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & -1 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & -i & -i & 0 & 0 & \dots & 0 \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \\ 0 & 0 & \cdot & \cdot & 0 & 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & \cdot & \cdot & -i & -i & 0 & 0 \end{pmatrix} .$$

Лемма 8. Вектор-функция

$$g_\lambda Q(x) = \int_0^{\frac{1}{n}} g(x, t, \lambda) Q(t) dt$$

является решение системы (12).

Лемма 9. Имеет место оценка

$$\|g_\lambda Q(x)\|_\infty = O(\|f\|_1). \quad (0.15)$$

Лемма 10. Справедлива оценка

$$\|g_\lambda \chi(x)\|_\infty = O\left(\frac{1}{\lambda}\right), \quad (0.16)$$

компоненты вектор-функции $\chi(x)$ являются характеристическими функциями отрезка $[0, \frac{1}{n}]$.

Лемма 11. Для решения $h(X, \lambda)$ задачи (12), (13) имеет место формула

$$h(x, \lambda) = -Y(x, \lambda) \cdot \Delta^{-1}(\lambda) \cdot \int_0^{\frac{1}{n}} u_x(g(x, t, \lambda)) \cdot Q(t) dt + g_\lambda Q(x), \quad (0.17)$$

где

$$Y(x, \lambda) = \text{diag}(e^{\lambda ix}, e^{-\lambda ix}, \dots, e^{\lambda ix}, e^{-\lambda ix})$$

- матрица размерности $2n \times 2n$, $\Delta(\lambda) = u(Y(x, \lambda))$, $u_x(\cdot)$ означает, что $u(\cdot)$ применяется по переменной x ;

$$g(x, t, \lambda) = \text{diag}(g_1(x, t, \lambda), \dots, g_{2n}(x, t, \lambda)),$$

$$g_{2k+1}(x, t, \lambda) = -\varepsilon(t, x) e^{\lambda i(x-t)}$$

$$g_{2k}(x, t, \lambda) = \varepsilon(t, x) e^{-\lambda i(x-t)}, \quad k = \overline{1, n},$$

Здесь $\varepsilon(x, t) = 1$ при $t \leq x$ и $\varepsilon(x, t) = 0$ при $t > x$;

$$Q(x) = \Gamma^{-1} B \Phi(x)$$

Лемма 12.

$$\det \Delta(\lambda) = (ie^{\frac{\lambda}{n}i} + ie^{-\frac{\lambda}{n}i})^n.$$

Лемма 13. В S_δ справедлива оценка $|\det \Delta(\lambda)| \geq C \cdot |e^{\lambda i}|$, где C зависит только от δ .

Лемма 14. Если $\varepsilon \in (0, \frac{1}{2n})$, то в S_δ

$$\|Y(x, \lambda) \cdot \Delta^{-1}(\lambda)\|_{C[\varepsilon, \frac{1}{n}-\varepsilon]} = O(e^{-\varepsilon \text{Re} \lambda i}).$$

Лемма 15. Если $\varepsilon \in (0, \frac{1}{2n})$, то для любой $f(x) \in L[0, 1]$ в S_δ

$$\lim_{z \rightarrow \infty} \left\| \int_{|\lambda|=\varepsilon} [h(x, \lambda) - u(x, \lambda)] d\lambda \right\|_{C[\varepsilon, \frac{1}{n}-\varepsilon]} = 0,$$

где $u(x, \lambda)$, удовлетворяет задаче

$$\begin{aligned} u'(x) &= \lambda D u(x) + Q(x), \\ u_0(x) &= u(0) - u\left(\frac{1}{n}\right) = 0. \end{aligned} \quad (0.18)$$

Теорема 6. (Теорема "равносходимости"). Для любой функции $f(x) \in L[0, 1]$ и любого $\varepsilon \in (0, \frac{1}{2n})$ имеет место соотношение

$$\lim_{r \rightarrow \infty} \left\{ \sum_{k=1}^n \max_{\varepsilon + \frac{k-1}{n} \leq x \leq \frac{k}{n} - \varepsilon} |S_r(x, f) - \sigma_2(x, f_k)| \right\} = 0,$$

где $S_r(x, f)$ - частная сумма ряда Фурье по собственным и присоединённым функциям оператора A для тех характеристических чисел λ_k , для которых $|\lambda_k| < r$;

$\sigma_2(x, g)$ - частная сумма ряда Фурье по системе

$$\left\{ \frac{1}{\sqrt{n}} \exp 2nk\pi i x \right\}$$

функция $g(x)$ на отрезке $x \in \left[0, \frac{1}{n}\right]$; $f_k(x) = f\left(\frac{k-1}{n} + x\right)$,

$k = \overline{1, n}$ при $x \in \left[0, \frac{1}{n}\right]$.

ЗАКЛЮЧЕНИЕ

В данной бакалаврской работе, основанной на материалах [5], [21] рассматривался интегральный оператор с инволюцией, имеющей разрывы. Во второй главе в рассмотрение ввелось понятие резольвенты данного оператора. Основным результатом работы является теорема о равносходимости для простейшего оператора с инволюцией, имеющей конечное число разрывов. Данная теорема была доказана с помощью ряда вспомогательных лемм.